

■ 端子名 / Pin

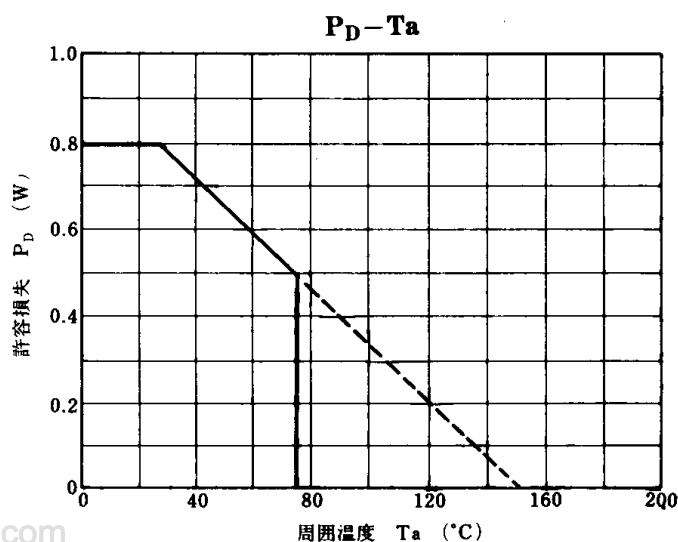
Pin No.	端 子 名	Pin Name	Pin No.	端 子 名	Pin Name
1	アース	GND	10	負電源電圧 (2)	$-V_{CC2}$
2	入力 (Ch.1)	Input (Ch.1)	11	出力 (Ch.2)	Output (Ch.2)
3	負帰還 (Ch.1)	N.F.B (Ch.1)	12	リニアフィードバック (Ch.2)	Linear Feedback (Ch.2)
4	位相補償 (Ch.1)	Phase Compensation (Ch.1)	13	リニアフィードバック (Ch.2)	Linear Feedback (Ch.2)
5	位相補償 (Ch.1)	Phase Compensation (Ch.1)	14	位相補償 (Ch.2)	Phase Compensation (Ch.2)
6	リニアフィードバック (Ch.1)	Linear Feedback (Ch.1)	15	位相補償 (Ch.2)	Phase Compensation (Ch.2)
7	リニアフィードバック (Ch.1)	Linear Feedback (Ch.1)	16	負帰還 (Ch.2)	N.F.B (Ch.2)
8	出力 (Ch.1)	Output (Ch.1)	17	入力 (Ch.2)	Input (Ch.2)
9	正電源電圧	$+V_{CC}$	18	負電源電圧 (1)	$-V_{CC1}$

■ 絶対最大定格 / Absolute Maximum Ratings ($T_a = 25^\circ\text{C}$)

Item	Symbol	Rating	Unit
電源電圧	V_{CC}	+74	V
電源電圧	V_{CC}	-16	V
電源電流	I_{CC}	10	mA
許容損失	P_D	800	mW
動作周囲温度	T_{opr}	$-25 \sim +75$	$^\circ\text{C}$
保存温度	T_{stg}	$-55 \sim +150$	$^\circ\text{C}$

■ 電気的特性 / Electrical Characteristics ($V_{CC} = \pm 70\text{V}$, $f = 20\text{kHz}$)

Item	Symbol	Test Circuit	Condition	min.	typ.	max.	Unit
正側電源電流	I_{tot-1}	1	$V_i = 0$	2.5	5.0	7.5	mA
負側電源電流	I_{tot-2}	1	$V_i = 0$	1.5	2.8	4.5	mA
出力雑音電圧	V_{no1}	1	$V_i = 0$, $R_g = 0$, DIN-A Filter		0.14	1.0	mV
出力雑音電圧	V_{no2}	1	$V_i = 0$, $R_g = 0$		0.5	1.5	mV
全高調波歪率	THD	1	$V_o = 30\text{V}$		0.003	0.01	%
開回路電圧利得	G_{VO}	1	$V_o = 30\text{V}$		95		dB



Test Circuit 1

